

2. MRP-26 i RP-26 – parametry techniczne

Q_s = 5 kN

SP – śruba przesuwna

RP-26 / MRP-26			RP-26		MRP-26							
i	η _d	η _s	h mm/obr	M ₁ Nm	n ₁ 1/min	v mm/s	P ₁ kW	M _{1N} Nm	Q _{dsN} kN	P _s kW	Q _{ds} kN	f
7,5	0,22	0,15	0,53	2,8	2800	24,9	0,18	0,63	1,6	0,18	1,6	1,02
10	0,22	0,14	0,40	2,2		18,7	0,16	0,53	1,8	0,12	1,4	1,30
7,5	0,22	0,15	0,53	2,8		12,4	0,12	0,82	2,1	0,12	2,1	1,00
10	0,21	0,14	0,40	2,2		9,3	0,10	0,70	2,3	0,09	2,0	1,14
15	0,20	0,13	0,27	1,6		6,2	0,08	0,57	2,6	0,06	1,9	1,39
19	0,19	0,12	0,21	1,4		4,9	0,07	0,51	2,8	0,06	2,3	1,24
25,5	0,18	0,10	0,16	1,2		3,7	0,07	0,45	3,1	0,06	2,9	1,09
30	0,16	0,09	0,13	1,2		3,1	0,06	0,43	3,3	0,06	3,2	1,05
38	0,15	0,08	0,11	1,1		2,5	0,06	0,39	3,6	0,06	3,8	0,96
51	0,14	0,06	0,08	1,0		1,8	0,05	0,36	3,9	0,06	4,5	0,87
60	0,13	0,06	0,07	0,9		1,6	0,05	0,34	4,2	0,06	5,1	0,83
78	0,12	0,06	0,05	0,7		1,2	0,05	0,32	4,5	0,06	5,8	0,79



SO – śruba obrotowa

RP-26 / MRP-26			RP-26		MRP-26							
i	η _d	η _s	h mm/obr	M ₁ Nm	n ₁ 1/min	v mm/s	P ₁ kW	M _{1N} Nm	Q _{dsN} kN	P _s kW	Q _{ds} kN	f
7,5	0,25	0,17	0,67	3,2	2800	31,1	0,21	0,71	1,6	0,18	1,4	1,16
10	0,24	0,16	0,50	2,5		23,3	0,18	0,60	1,8	0,18	1,9	0,98
7,5	0,24	0,17	0,67	3,2		15,6	0,14	0,93	2,1	0,12	1,9	1,13
10	0,23	0,16	0,50	2,5		11,7	0,12	0,79	2,3	0,09	1,8	1,29
15	0,22	0,15	0,33	1,8		7,8	0,09	0,64	2,6	0,06	1,7	1,57
19	0,21	0,13	0,26	1,6		6,1	0,08	0,57	2,8	0,06	2,0	1,40
25,5	0,20	0,11	0,20	1,4		4,6	0,07	0,50	3,1	0,06	2,6	1,23
30	0,18	0,10	0,17	1,4		3,9	0,07	0,49	3,3	0,06	2,8	1,19
38	0,17	0,08	0,13	1,3		3,1	0,06	0,44	3,6	0,06	3,3	1,08
51	0,15	0,07	0,10	1,2		2,3	0,06	0,40	3,9	0,06	4,0	0,99
60	0,15	0,06	0,08	1,0		1,9	0,06	0,38	4,2	0,06	4,5	0,94
78	0,13	0,06	0,06	0,8		1,5	0,05	0,36	4,6	0,06	5,1	0,89



i – przełożenie

η_d – sprawność dynamiczna

η_s – sprawność statyczna

h – przesuwanie śruby lub nakrętki na obrót wału napędowego

M₁ – moment obrotowy na wale napędowym potrzebny do podniesienia Q_s

n₁ – prędkość obrotowa wału napędowego

v – prędkość liniowa śruby

P₁ – moc nominalna na wale napędowym

M_{1N} – moment obrotowy nominalny na wale napędowym

Q_{dsN} – nominalne obciążenie dynamiczne (dla n₁=1400obr/min)

P_s – moc silnika

Q_{ds} – siła przesuwu dla mocy P_s

f – współczynnik mocy

SP – ŚRUBA PRZESUWNA

standard osłona OP

SO – ŚRUBA OBROTWNA

Oprawa łożyska OL
Dodatkowe elementy do wersji SO (str.22)

Wersja z osłoną OH: L = skok + 140 (Lmax = 3000)
Wersja z osłoną OH: Lu = skok + 44²
Wersja z osłoną OH: Lu = skok + 52²

		z osłoną OP		
	standard	bez blokady obrotu/ wysunięcia śruby	z blokadą obrotu/ wysunięcia śruby	z czujnikami CI ¹⁾
L	140+skok	140+skok	167+skok	185+skok
Lop		50+skok	78+skok	108+skok

W wersji z osłoną OH, długość śruby należy odpowiednio zwiększyć, patrz pkt. „Osłona harmonijkowa OH”.

¹⁾ Wersja z czujnikami CI występuje z blokadą obrotu lub blokadą wysunięcia śruby.

MRP

RP

kołnierz mocowania

1,5kg

Tr20x4 – 2kg/m

Tr24x5 – 2,7kg/m

0,3kg